

# Opsætning af Ethernet for WCU

## Installation

1. Når styringen bliver leveret, har den ingen IP-adresse – adressen bliver givet via DHCP.
2. Man kan ændre Node adressen på Ethernet modulet, enten ved et program, som PLC udbyderen har, eller ved hjælp af et gratis program, der udbydes på ANYBUS hjemmeside. Programmet hedder "IPconfig- Utility for module TCP/IP Configuration".

Find det her: <https://www.anybus.com/support/file-doc-downloads/anybus-support-tools?orderCode=tools>

### Anybus Support Tools

#### ORDER CODE: TOOLS

Firmware Update Tools Tools needed for upgrading firmware in Anybus products. Using the firmware update tools are always made on your own risk and HMS will not take any liability...

[Product page](#)



File	Version	Size	Download
<b>SOFTWARE</b>			
Firmware Download Tp	2.16.1.1	8.62 MB	Download
Anybus Transport Provider	3.6.1.2	6.77 MB	Download
Anybus Firmware Manager II	1.7.1.1	9.29 MB	Download
IPconfig - Utility for module TCP/IP Configuration	3.1.1.2	1008.64 KB	Download

## EDS fil

1. Hent EDS fil til CompactCom 40 EtherNet/IP
2. Brug EDS fil: 005A002B00370100.EDS

EDS fil hentes på [linak3p.com](http://linak3p.com).

Det er ikke nødvendigt at bruge EDS filen, det er muligt selv at lave en opsætning.

## Opsætning af data

1. Kommunikation PC til Anybus-Compactcom
  - a. Instance ID = 150
  - b. Data Size = 12 bit (map 6 output word)
  - c. Packet rate 100ms
  - d. Transport type = Point to point
  - e. Data size type = Fixed Size
  - f. Priority = Scheduled

2. Kommunikation Anybus-Compactcom til PC
  - a. Instance ID = 100
  - b. Data Size = 12 bit (map 6 input word)
  - c. Packet rate 100ms
  - d. Transport type = Point to point
  - e. Data size type = Fixed Size
  - f. Priority = Scheduled

### Parameter liste

Vær opmærksom på, at bit rækkefølgen kan være omvendt, afhængig af applikation.

Brugeren har tre forskellige kommandoer at til kontrollere WCU-BUS styringen via Bus modulet. Der er mulighed for at vælge to forskellige parameter-typer:

- Mode 0, parametrene er begrænset.
- Mode 1, alle parametre er til rådighed.

Memory-området bliver læst og skrevet hvert sekund.

Kommando skrives i parameter 2

- 0x54 – kør til position
- 0x5A – læs parameter (kan kun bruges i mode 1)
- 0x60 – skriv til parameter (område 15-66), kun mode 1
- 0x90 – kommando læs parameter 6, begrænset parameter eller fuld pakke

Skriv ønsket position, før start-kommandoen gives.

### Mode 0: Begrænset parametre

## Write word area

Word	Byte	Beskrivelse
1	1	Command = 54 drive to target (værdi skrives i ordet HEX), 5A læser status værdi, alle parametre kan ændres, kan først skrives efter man har læst, farlig at lege med. 60 = skriv ny værdi i parameter.
	2	
2	3	Position 0 ... 100
	4	
3	5	Mode 0 = Begrænset parameter, 1 = alle parametre.
	6	
4	7	Ikke i brug.
	8	
5	9	Ikke i brug.
	10	
6	11	Ikke i brug.
	12	

## Read word area (input)

Word	Byte	Beskrivelse
1	1	Last received command
	2	
2	3	Status: Actuator run, 1 FW, 2 BW, 0 stop
	4	
3	5	Position 0 ... 100
	6	
4	7	Auto 0 / Manual 1
	8	
5	9	Error codes: 1 = overstrøm 2 = fejl i strømforsyning 3 = batterifejl 4 = timeout 5 = overophedning 6 = overspænding 7 = fejl sp. Se afsnit fejlsøgning.
	10	
6	11	Udlæsning endestop: 0 = no limit 1 = atc. tilbage 2 = act. fremme
	12	